

# Состав системы и требование к оборудованию автоматизации КПП



**UniServer AUTO** — Web-сервер с открытой модульной архитектурой. Конфигурация различных модулей системы позволяет создать территориально-распределенные автоматизированные сервера для сбора, обработки данных и управления технологическим оборудованием.

**UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА** — WEB приложение для автоматизации процессов учета и контроля проездов транспорта через КПП предприятия. Программный комплекс представляет собой сборку из модулей системы “UniServer AUTO” и поставляется совместно с WEB платформой сервер “UniServer AUTO”.

## Состав программного комплекса "UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА"

Программный комплекс «UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА» состоит из различного набора плагинов:

Наименование плагина	Описание
AutoControl	Плагин КПП
Journal	Плагины журналов
Table	Плагины справочников
Camera	Плагин для подключения IP камер
Recognize	Система распознавания автомобильных номеров
UDVV	Плагин для подключения устройства дискретного ввода-вывода
LedPanel	Плагин для подключения LED панелей
ScanRFID	Плагин для подключения считывателей RFID меток

### Рекомендуемая конфигурация персонального компьютера

Параметр	Описание
Процессор	Процессор 4-х ядерный ( Intel Core i3, Intel Core i5 (при использовании системы распознавания номеров Intel Core i5, Intel Core i7 ) предпоследнего/последнего поколения)
Память	не менее 4 Гб, лучше 8Гб
HDD	500 Гб или более
Видеокарта	при использовании системы распознавания номеров рекомендуем использовать дискретную видеокарту

Параметр	Описание
Интерфейсы	Один лучше два COM порта (RS-232), выведенных на стенку системного блока. Переходник USB-COM не рекомендуем.
ОС	MS Windows 7 или MS Windows 8,10 (64bit)



Правильная работа ПО возможна только при загрузке процессора **не выше 75%** от процессорного времени ПК.

## Особенности лицензирования

Одна копия программного комплекса «**UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА**» поставляется в виде неисключительной лицензии на право использования ПО «**UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА**» - **для одного, двух или трех КПП**.

## Требования к оборудованию КПП. Ограничение использования

Программный комплекс «**UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА**» позволяет управлять оборудованием автоматизации КПП.

Рекомендуемый список оборудования для «**UniServer AUTO: КОНТРОЛЬ ПРОЕЗДА**»

### Требования к IP-Камерам

Универсальные камеры, которые подходят для задач **распознавания**:

**HIKVISION DS-2CD2043G0-I - рекомендуем!**

**HIKVISION DS-2CD2642FWD-IS - рекомендуем!**

MDC-N6290WDN-36HA

RVI-IPC43S V.2

IPTRONIC IPT-IPL1080BM(3,6)P

Proto IP-Z2W-SH20F36IR

PolyVision PN-IP2-B3.6 v.2.5.4

**Минимальные требования к IP-камерам:**

Разрешение **1920x1080 (FullHD)**

Частота кадров **25 Гц**

Фокусное расстояние **4мм**

Формат сжатия видео **h.264**

Передача потоковых данных по протоколу **RTSP**

Наличие **опубликованного RTSP-запроса** к видео-потoku IP-камеры

## Требования к устройствам дискретного ввода-вывода

**УДВВ:** на основе модуля **ВесыСофт УДВВ 4x4 (8x8)** либо модуля **ОВЕН МК110-224.8Д.4Р.**



Модули ОВЕН в линейке **МК110** представлены в нескольких вариантах исполнения. При самостоятельном выборе оборудования рекомендуется выбирать модуль **МК110-224.8Д.4Р.**

## Датчики контроля расположения ТС и контроля проезда

**Оптические датчики:** **Smartec ST-PD102BD-МС** или аналогичные им.

**Считыватели меток:** ближнего действия, например **EM-Reader-232w**, или UHF-считыватель, например **Smartec ST-LR 320.**

## Шлагбаумы

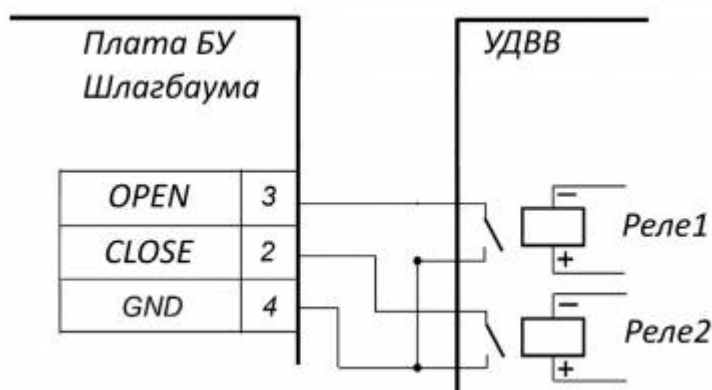
### Безопасность



**ВНИМАНИЕ!** Эксплуатация шлагбаумов без штатных Фотоэлементов безопасности, подключенных в блок управления шлагбаумом **НЕДОПУСТИМА!** Независимая от программного обеспечения штатная система контроля предотвратит опускание стрелы шлагбаума, когда в проёме находится автомобиль

### Управление

Управление шлагбаумом осуществляется подачей на контакты сигналов **OPEN** - открыть и **CLOSE** - закрыть клеммной колодки платы блока управления шлагбаумом сигнала с контакта **GND**



Основным требованием для нормальной работы системы управления шлагбаумом является наличие в схеме управления шлагбаума отдельных входов (для сигналов OPEN и CLOSE). Каждый из этих входов (OPEN/CLOSE) должен подключаться на нормально открытый выход реле дискретного устройства ввода-вывода. Управление должно происходить **постоянным сигналом**.



Подключаться ко входам Шлагбаума (OPEN или CLOSE), работающим кратковременным импульсом (или пошаговым управлением) **не рекомендуются**, в этом случае система может неправильно определить состояние шлагбаума.

From:

<https://docuwiki.vesysoft.ru/> - База знаний

Permanent link:

[https://docuwiki.vesysoft.ru/doku.php?id=uniserver:treboborudsostav\\_autocontrol](https://docuwiki.vesysoft.ru/doku.php?id=uniserver:treboborudsostav_autocontrol)

Last update: **2025/04/02 13:21**

