

Режимы работы модуля "AutoScale". Настройка параметров

Для настройки работы модуля «**AutoScale**» необходимо перейти в раздел «**Настройки**» бокового меню и выбрать плагин автовесов «**Весы***». Откроется меню редактирования основных настроек модуля «**AutoScale**»:

Основные настройки


- **Наименование весов:** Название весов, которое будет отображаться в программе и печатных формах.
- **Тип весов:** Тип вашей весовой платформы (зависит от типа взвешиваемого ТС и размера весовой платформы).
 1. Автомобильные с полным заездом ТС на платформу
 2. Автомобильные с полным заездом ТС (определение ОСЕЙ) **Требуется дополнительная лицензия!**
 3. Автомобильные короткие, с отдельным взвешиванием по частям
 4. Автомобильные поосные **Требуется дополнительная лицензия!**



Если вы укажете тип весов, не соответствующий приобретенной вами



лицензии, показания веса ТС отображаться не будут. Вместо этого в окне отображения массы будет написано «**License Not Available**»

- **Режим взвешивания (определение НЕТТО)** (Двукратный, Тара из Базы, Только брутто): определяет необходимость взвешивания ТС дважды и алгоритм работы ПО при взвешивании транспорта:
 - **Двукратный** - Для расчета массы груза ТС взвешивается два раза (тарировается и бруттируется).
 - **Только брутто** - Масса груза ТС не рассчитывается;
 - **Тара из Базы** - ТС тарировается один раз на длительный промежуток времени. Каждое следующее взвешивание ТС программа будет воспринимать как взвешивание брутто, при этом масса груза будет рассчитываться исходя из текущей массы ТС и значения тары, определенного в момент тарирования ТС. 
Режим взвешивания «Тара из Базы» не гарантирует достоверного расчета значения НЕТТО, т.к. ТАРА со временем может перестать быть актуальной, поэтому рекомендуем применять только в особых случаях.
- **Период актуальности 1-го взвешивания, для расчета НЕТТО (для режима Двукратный), в часах:** Период актуальности первого взвешивания для расчета НЕТТО (для режима Двукратный). По прошествии установленного периода программа «забывает» первое взвешивание;
- **Допустимые отклонения Тары (для режима Тара из Базы), в дискретах:** В случае, если масса ТС в момент взвешивания будет отличаться не более, чем на значение допустимого отклонения тары, значение Тары ТС будет обновлено на текущее. Данный параметр используется в режиме «Тара из Базы»;
- **Период актуальности ТАРЫ (для режима Тара из Базы), в днях:** Период времени, в течении которого система использует предыдущее тарирование ТС для расчета нетто в режиме работы «Тара Из Базы».

Идентификация транспорта

Идентификация транспортного средства - здесь производится настройка оборудования для автоматической идентификации транспортного средства, заехавшего на весы.



Возможно использование смешанного режима - распознавание номера ТС и считывания меток одновременно. Считыватель меток имеет больший приоритет идентификации.

Распознавание номерного знака

Источник 1 распознавания гос. номера ТС, направление 1	Recognize1 (Плагин распознавания ном
Источник 2 распознавания гос. номера ТС, направление 1	Не использовать
Источник 1 распознавания гос. номера ТС, направление 2	Recognize2 (Плагин распознавания ном
Источник 2 распознавания гос. номера ТС, направление 2	Не использовать

Считыватели меток

Источник считывателя метки, направление 1	ScanRFID_1 (Считыватель RFID меток1)
Источник считывателя метки, направление 2	ScanRFID_1 (Считыватель RFID меток1)

Сохранить

- **Источник распознавания гос. номера ТС направление 1** - укажите плагин распознавания номеров транспорта, движущегося по направлению 1.
- **Источник распознавания гос. номера ТС направление 2** - укажите плагин распознавания номеров транспорта, движущегося по направлению 2.
- **Источник считывателя метки направление 1** - укажите плагин считывателя RFID меток транспорта, движущегося по направлению 1.
- **Источник считывателя метки направление 2** - укажите плагин считывателя RFID меток транспорта, движущегося по направлению 2.

Отчётность и печать

В данном разделе производится настройка параметров используемых при заполнении отчетов.

Параметры для печати

Формат печати	PDF ▼
Для отчета. Наименование (дислокация) пункта весового контроля	<input type="text"/>
Для отчета. Наименование весов	<input type="text"/>
Для отчета. Свидетельство о поверке	<input type="text"/>
Для отчета. Период действия свидетельства о поверки весов	<input type="text"/>
Для отчета. Наименование организации	<input type="text"/>

Сохранить

- **Наименование (дислокация) пункта весового контроля**- местонахождение объекта.
- **Наименование весов**- название весов, модель.
- **Свидетельство о проверке**- серия и номер свидетельства о поверке.
- **Период действия свидетельства о проверки весов.**- дата окончания срока действия свидетельства о поверке.

Оборудование

Оборудование - параметры источников оборудования.

Настройки оборудования

Весовой индикатор	WeightIndicator1 (Весовой индикатор1) ▼ WeightIndicatorX
Источник фотофиксации 1	Camera1.GetFrameJpg (Получить фото JPG с CameraX.GetFrameJPG
Источник фотофиксации 2	Camera2.GetFrameJpg (Получить фото JPG с CameraX.GetFrameJPG
Источник фотофиксации 3	Не использовать ▼ CameraX.GetFrameJPG
Источник фотофиксации 4	Не использовать ▼ CameraX.GetFrameJPG
Источник фотофиксации 5	Не использовать ▼ CameraX.GetFrameJPG
Источник фотофиксации 6	Не использовать * CameraX.GetFrameJPG
Источник сигнала датчика - ТС перед весами, направление 1	UDVV1.In1 (УДВВ1 Вход 1) *
Источник сигнала датчика - ТС перед весами, направление 2	UDVV1.In2 (УДВВ1 Вход 2) ▼

- **Весовой индикатор** - выбрать плагин весового индикатора.
- **Источник фотофиксации 1-6** - выбрать плагин камеры.
- **Источник сигнала датчика-ТС перед весами направление 1** - выбор входа на УДВВ, к которому подключен датчик.
- **Источник сигнала датчика-ТС перед весами направление 2** - выбор входа на УДВВ, к которому подключен датчик с другой стороны весов.

Журналы

Журналы - В данном разделе производится настройка журналов, в которых будет храниться информация о взвешиваниях. Плагин работает с 2-мя журналами: взвешиваний и документов. В журнале отвесов (взвешиваний) сохраняются все взвешивания (проезды по весам). В журнале документов сохраняются документы взвешивания, которые создаются на основании одного или двух отвесов (ТАРА и БРУТТО) В документе взвешивания содержатся все аналитические поля заполненные во время взвешивания.

Настройки журналов

Журнал для фиксации взвешиваний	AutoScaleJournal1 (Журнал автовесов 1)
Журнал для документов	DocsJournal (Журнал документов)
Авто создание документа	Всегда
Включить автоматическое пополнение справочника транспорта	включено

Журнал отвесов

Режим создания документов взвешивания

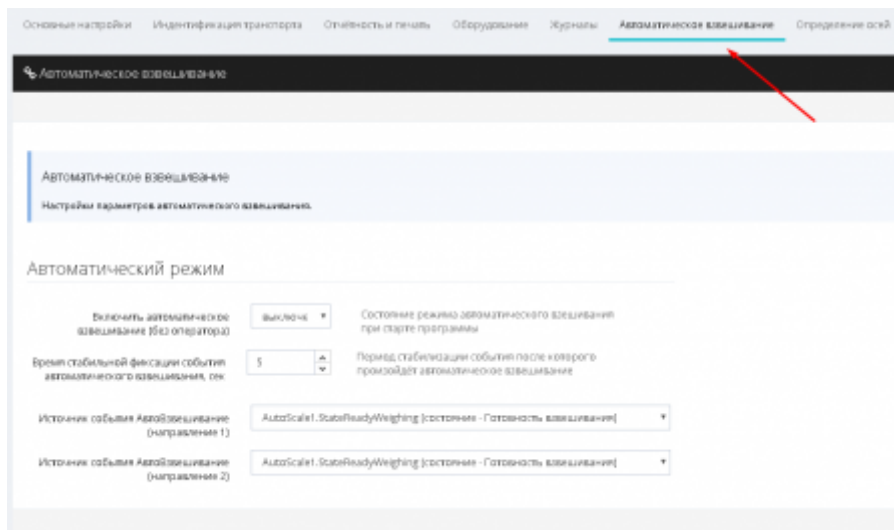
- **Журнал для фиксации взвешиваний** - По умолчанию Журнал автовесов 1, данный параметр изменять не нужно!
- **Журнал для документов** - выбор журнала для записи документа.
- **Авто создание документа** - режим создания документа в журнале(Всегда, При ручном взвешивании, Никогда).
- **Включить автоматическое пополнение справочника транспорта** - автоматическая запись в журнал достоверных номеров ТС. Достоверным номером считается номер ТС, прошедшего 2 двукратных взвешивания (тарирование и бруттирование), в ходе каждого из которых был произведен расчет нетто.



Журнал достоверных номеров ТС используется для оптимизации и улучшения качества работы системы распознавания номеров.

Автоматическое взвешивание

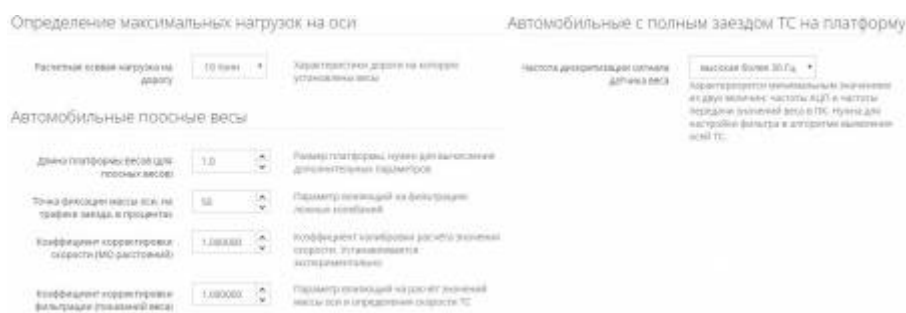
Данный режим обеспечивает полную автоматизацию процесса взвешивания. Система производит автоматическую (без оператора) регистрацию ТС, проезжающих по весам. Если в системе настроена идентификация транспорта, то производится автоматический расчет НЕТТО. Оператор при этом может отсутствовать или периодически посещать систему для мониторинга или ввода дополнительной аналитической информации по взвешиваниям.



- **Включить автоматическое взвешивание (без оператора):** включает или отключает режим автоматического взвешивания транспорта.
- **Время стабильной фиксации события автоматического взвешивания, сек:** период времени, в течение которого показания весов должны быть стабильны до момента автоматической фиксации веса.
- **Источник события АвтоВзвешивание (направление 1):** Внутреннее событие модуля «AutoScale», которое позволяет произвести автоматическую фиксацию веса ТС, заехавшего на весы по направлению 1 (по умолчанию: **Готовность взвешивания**).
- **Источник события АвтоВзвешивание (направление 2):** Внутреннее событие модуля «AutoScale», которое позволяет произвести автоматическую фиксацию веса ТС, заехавшего на весы по направлению 2 (по умолчанию: **Готовность взвешивания**).

Определение осей (при наличии дополнительный лицензии)

Определение осей - настройки режимов определения нагрузок на оси автотранспорта.



- **Расчетная осевая нагрузка на дорогу** - Характеристики дороги на которую установлены весы (6, 10, 11.5 т) нагрузки на покрытие.
- **Длина платформы весов (для поосевых весов)** - длина платформы в метрах. Размер платформы, нужен для вычисления дополнительных параметров.
- **Точка фиксации массы оси, на графике заезда, в процентах** - Параметр влияющий на фильтрацию ложных колебаний.
- **Коэффициент корректировки скорости (МО расстояний)** - Коэффициент калибровки расчёта значения скорости. Устанавливается экспериментально.

- **Коэффициент корректировки фильтрации (показаний веса)** - Параметр влияющий на расчёт значений массы оси и определения скорости ТС.
- **Частота дискретизации сигнала датчика веса** - Характеризуется минимальным значением из двух величин: частоты АЦП и частоты передачи значений веса в ПК. Нужна для настройки фильтра в алгоритме выявления осей ТС.

From:

<http://docuwiki.vesysoft.ru/> - Документация на программное обеспечение для весовых систем

Permanent link:

http://docuwiki.vesysoft.ru/doku.php?id=uniserver:settings_params

Last update: **2022/06/03 11:08**

