



UniServer AUTO — Web-сервер с открытой модульной архитектурой. Конфигурация различных модулей системы позволяет создать территориально-распределенные автоматизированные сервера для сбора, обработки данных и управления технологическим оборудованием.

UniServer AUTO: ПООСНЫЕ АВТОВЕСЫ — WEB приложение для автоматизации процессов взвешивания (учета и контроля) транспорта на автомобильных и вагонных весах. Программный комплекс представляет собой сборку из модулей системы “UniServer AUTO” и поставляется совместно с WEB платформой сервер “UniServer AUTO”. Различные конфигурации модулей

Состав системы UniServer AUTO: ПООСНЫЕ ВЕСЫ и требование к оборудованию

Состав программного комплекса "UniServer AUTO: ПООСНЫЕ ВЕСЫ"

В зависимости от типа лицензии (версии), программный комплекс «UniServer AUTO: AutoScale» может состоять из различного набора плагинов:

Наименование плагина	Описание
WeightIndicator	Весовой индикатор
AutoScale	Плагин весов
Journal	Плагины журналов
Table	Плагины справочников
Camera	Плагин подключения IP камер
Recognize	Система распознавания автомобильных номеров
RecognizeTR	Система распознавания вагонных номеров
UDVV	Плагин подключение устройства дискретного ввода-вывода
LedPanel	Плагин подключение LED панелей
ScanRFID	Плагин подключения считывателей RFID меток

Рекомендуемая конфигурация персонального компьютера

Параметр	Описание
Процессор	Процессор 4-х ядерный (Intel Core i3, Intel Core i5 (при использовании системы распознавания номеров Intel Core i5, Intel Core i7) предпоследнего/последнего поколения)
Память	не менее 4 Гб, лучше 8Гб
HDD	500 Гб или более
Видеокарта	при использовании системы распознавания номеров рекомендуем использовать дискретную видеокарту

Параметр	Описание
Интерфейсы	Один лучше два COM порта (RS-232), выведенных на стенку системного блока. Переходник USB-COM не рекомендуем.
ОС	MS Windows 7 или MS Windows 8,10,11 (64bit)



Стабильная работа ПО возможна только при загрузке процессора **не выше 75%** от процессорного времени ПК.



Работа системы на виртуальной машине возможна с ограничениями, уточняйте в техподдержке.

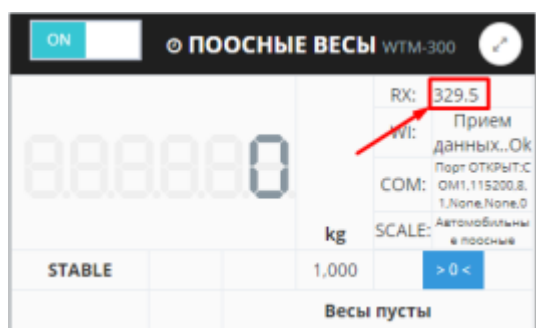
Особенности лицензирования

Одна копия программного комплекса «**UniServer AUTO: ПООСНЫЕ АВТОВЕСЫ**» поставляется в виде неисключительной лицензии на право использования ПО «**UniServer AUTO: ПООСНЫЕ АВТОВЕСЫ**» - **для одних весов**.

Программный комплекс позволяет работать с несколькими весами одновременно (на одном ПК), в этом случае понадобится дополнительная лицензия на ПО «**UniServer AUTO: ПООСНЫЕ АВТОВЕСЫ**».

Требования к оборудованию и ограничения для поосевого взвешивания в динамике

1. Максимальная скорость ТС по весам при взвешивании в движении ограничивается параметрами весов и частотой дискретизации (частотой передачи пакетов данных с весового индикатора). Количество оцифрованных значений веса, переданных с весового индикатора, влияют на обработку сигнала (ниже приведены ограничения на скорость).



Частота	Ограничение скорости
20	4 км/ч
50	8 км/ч
200	20 км/ч



Важно понимать, что частота оцифровки сигнала веса (частота дискретизации) и частота передачи пакетов данных с весового индикатора могут иметь разные значения. Важна именно дискретизация, а не частота

передачи



2. В весовом индикаторе должна быть отключена фильтрация (установлена в минимальное значение).
3. Если при заезде ТС наблюдаются большие колебания платформы, то необходимо отрегулировать весы, чтобы снизить эти колебания.
4. Для взвешивания в движении угол наклона пандуса относительно платформы весов должен отсутствовать.
5. Для правильного определения массы осевых нагрузок движение транспорта по весам должно быть строго равномерным (с постоянной скоростью, без ускорений и остановок на весах).



При невозможности выполнения указанных требований погрешность измерений может превышать 10%, также возможны потери значений осей, рекомендуется производить взвешивание осей в статике.

Особенности и ограничения для автоматического расчета допустимых осевых нагрузок

В системе «UniServer AUTO: ПООСНЫЕ ВЕСЫ» реализованы алгоритмы автоматического расчета предельных осевых нагрузок согласно таблицам **Приложения 3 и Приложения 2 из Постановления Правительства РФ от 21.12.2020 N 2200**

Расчет допустимых нагрузок производится по нескольким параметрам:

- количество осей
- межосные расстояния
- скатность
- тип подвески

Все параметры (межосные расстояния, скатность и тип подвески) можно менять вручную на форме «Результаты взвешивания» или в журнале взвешиваний на форме «Детализация Отвеса».

ОСЕВЫЕ НАГРУЗКИ																				
Осевая формула	Скорость: 0 km/h										Верность: 50 %									
Оси/Расст	1	1,8	2	3,5	3	5	4	0	5	0	6	0	7	0	8	0	9	0	10	ИТОГО
Кол.скатов	2 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	4 ▾	
Пневмо-п	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	
МАССА	7080	6920	7680	11600	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	33300
НОРМА	7500	7500	10000	10000	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	36000
ПРЕВЫШ	0	0	0	1600	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

B210CF2786094799A00E1005A91AA78D

Сохранить Заккрыть

Система «UniServer AUTO: ПООСНЫЕ ВЕСЫ» с помощью расчета скорости автоматически определяет межосные расстояния, но точность определения сильно зависит от равномерности движения транспорта, поэтому погрешность расчета может быть большой. Высокую точность определения межосных расстояний можно получить измеряя межосные расстояния вручную или с помощью дополнительного оборудования, например с применением лазерных лидаров для измерения габаритов транспорта.



Точный расчет допустимых нагрузок осей транспорта возможен только в случае правильного ручного ввода значимых параметров: межосных расстояний, скатности и типов подвески

From:

<http://docuwiki.vesysoft.ru/> - База знаний

Permanent link:

http://docuwiki.vesysoft.ru/doku.php?id=uniserver:trebaborudsostav_osy

Last update: **2025/08/29 13:39**

