



UniServer AUTO: BAГОННЫЕ BECЫ ДИНАМИКА — WEB приложение для автоматизации процессов взвешивания (учета и контроля) транспорта на вагонных весах. Программный комплекс представляет собой сборку из модулей системы "UniServer AUTO" и поставляется совместно с WEB платформой сервер "UniServer AUTO". Различные конфигурации модулей

Ограничения системы и требования к оборудованию для взвешивания вагонов в ДВИЖЕНИИ

Состав программного комплекса "UniServer AUTO: ВАГОННЫЕ ВЕСЫ ДИНАМИКА"

Наименование плагина	Описание
WeightIndicator	Весовой индикатор
AutoScale	Плагин весов
Journal	Плагины журналов
Table	Плагины справочников
Camera	Плагины подключения IP камер
RecognizeTR	Система распознавания вагонных номеров
UDVV	Плагин подключение устройства дискретного ввода-вывода
LedPanel	Плагин подключение LED панелей

Рекомендуемая конфигурация персонального компьютера

Параметр	Описание
	Процессор Intel Core i3, Intel Core i5 (при использовании системы распознавания номеров Intel Core i5, Intel Core i7) предпоследнего/последнего поколения
Память	не менее 4 Гб, лучше 8Гб
HDD	500 Гб или более
Видеокарта	при использовании системы распознавания номеров рекомендуем использовать дискретную видеокарту
Интерфейсы	Один лучше два СОМ порта (RS-232), выведенных на стенку системного блока. Переходник USB-COM не рекомендуем.
OC	MS Windows 7 или MS Windows 8,10,11 (64bit)



Стабильная работа ПО возможна только при загрузке процессора не выше 75% от процессорного времени ПК.



Работа системы на виртуальной машине возможна с ограничениями, уточняйте в техподдержке.

Особенности лицензирования

Одна копия программного комплекса «UniServer AUTO: BAГОННЫЕ ВЕСЫ ДИНАМИКА» поставляется в виде неисключительной лицензии на право использования ПО «UniServer AUTO: BAГОННЫЕ ВЕСЫ ДИНАМИКА» - для одних весов.

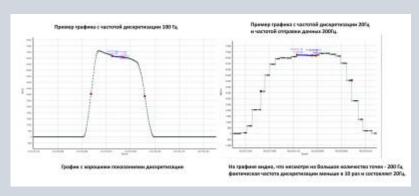
Программный комплекс позволяет работать с несколькими весами одновременно (на одном ПК), в этом случае понадобится дополнительная лицензия на **ПО «UniServer AUTO: ВАГОННЫЕ ВЕСЫ ДИНАМИКА»**.

Требования к весовому оборудованию и ограничения для взвешивания в динамике

- 1. Платформа должна состоять из одной или двух секций (4-6 метров) с промежутком между ними около 5 метров. Это классическая схема вагонных весов для потележечного взвешивания вагонов.
- 2. Каждая весовая платформа должна быть подключена к отдельному весовому терминалу. Алгоритмы потележечного взвешивания в движения работают только при подключении к компьютеру каждой платформы отдельно.
- 3. Взвешивание происходит в движении, поэтому весовые индикаторы должны иметь характеристики для динамического взвешивания частота оцифровки 100-300Гц и соответствующая частота передачи данных на ПК.
- 4. Алгоритмы взвешивания в движении пока работают только с 4-х осными вагонами, (для 6-ти осных и более надо проводить дополнительные исследования на месте)
- 5. Для правильного определения массы движение вагона по весам должно быть равномерным (с постоянной скоростью, без ускорений и остановок на весах).

Важно понимать, что частота оцифровки сигнала веса (частота дискретизации) и частота передачи пакетов данных с весового индикатора могут иметь разные значения. Важна именно дискретизация, а не частота передачи





http://docuwiki.vesysoft.ru/ Printed on 2025/10/17 16:24



При невозможности выполнения указанных требований погрешность измерений может превышать 10%, также возможны потери значений осей, рекомендуется производить взвешивание осей в статике.

From:

http://docuwiki.vesysoft.ru/ - База знаний

Permanent link:

http://docuwiki.vesysoft.ru/doku.php?id=autoscale_vagon:doc_dynamic



